



Universitetet
i Stavanger

DET TEKNISK – NATURVITENSKAPELIGE FAKULTET

Eksamen i fag BIT 100 : FYSIKK

Tid for eksamen : Torsdag 3. desember 2009.
kl. 0900 - 1400 .

Tillatte hjelpemidler : Bestemt enkel kalkulator.
Vedlagt : BIT100 Fysikk – formelark (s. 9–10).

Oppgavesettet består av 4 oppgaver på 8 sider.

LYKKE TIL!

OPPGAVE 1.

(a) Posisjonsvektoren til en partikkel er gitt ved:

$$\vec{\mathbf{r}}(t) = [(30.0 \text{ m/s}) t] \hat{i} + [(40.0 \text{ m/s}) t - (5.00 \text{ m/s}^2) t^2] \hat{j} .$$

Her er $[t] = \text{s}$.

- (i) Bestem momentan hastighetsvektor $\vec{\mathbf{v}}(t)$.
- (ii) Bestem momentan akselerasjonsvektor $\vec{\mathbf{a}}(t)$.

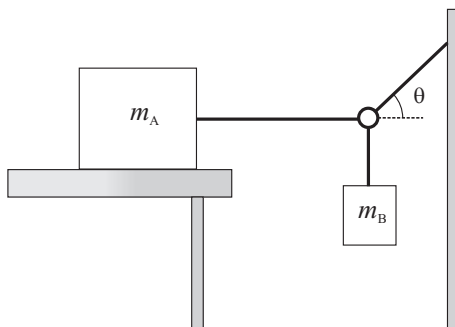
(b) En partikkel har en konstant akselerasjon gitt ved:

$$\vec{\mathbf{a}} = (6.00 \text{ m/s}^2) \hat{i} + (4.00 \text{ m/s}^2) \hat{j} .$$

Ved tidspunktet $t = 0.00 \text{ s}$ er partikkelens hastighet $\vec{\mathbf{v}}_i = 0 \text{ m/s}$ og dens posisjon $\vec{\mathbf{r}}_i = (10.0 \text{ m}) \hat{i}$.

- (i) Bestem hastighetsvektoren, $\vec{\mathbf{v}}(t)$, og posisjonsvektoren, $\vec{\mathbf{r}}(t)$, som funksjon av tiden.
- (ii) Bestem ligningen, $y(x)$, for partikkelens bane i xy -planet. Skissér banen.

OPPGAVE 2.



Figur 1: System av masser i ro.

Klossen på bordet i figur 1 har massen m_A . Statisk friksjonskoeffisient mellom denne klossen og bordet er μ_s .

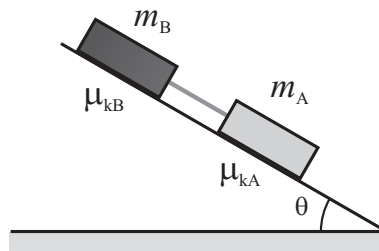
En masse m_B er knyttet til O-ringen med en vertikal snor.

Snoren mellom klossen på bordet og O-ringen er horisontal, mens snoren fra O-ringen til veggen danner vinkelen θ med horisontalen.

Snorene og O-ringen kan regnes som masseløse.

- (a) Finn et uttrykk for den største verdien som massen m_B kan ha, når de to massene, m_A og m_B , skal være i ro.

To klosser som er forbundet med en snor, sklir nedover et skråplan med helningsvinkel θ , som vist i figur 2.



Figur 2: System av masser som beveger seg med konstant akselerasjon nedover et skråplan.

Begge klossene har samme masse, $m_A = m_B = m$, men de kinetiske friksjonskoeffisientene mellom klossene og underlaget er forskjellige, $\mu_{kB} > \mu_{kA}$. Klossene sklir derfor nedover mens snoren mellom dem forblir stram.

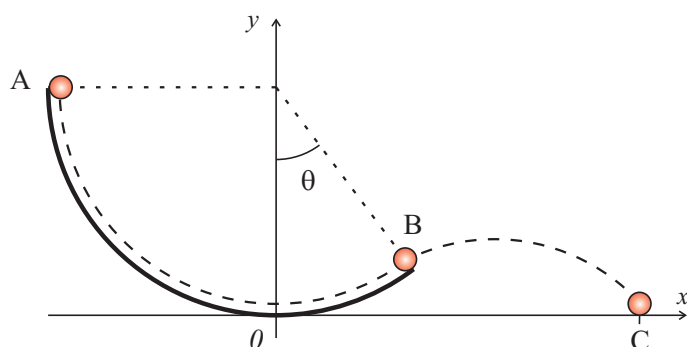
(b) Bestem et uttrykk for klossenes akselerasjon a .

OPPGAVE 3.

En ball med radius r_0 og masse m ruller langs en sirkelformet bane som har radius R_0 . Banens 'tykkelse' kan en se bort ifra. Bunnen av banen er lagt til bakkenivå.

Ballen modelleres som et tynt kuleskall, og treghetsmomentet om dens massesenter, I_{CM} , er følgende:

$$I_{\text{CM}} = \frac{2}{3} m r_0^2 .$$



Figur 3: Ball på bane med påfølgende prosjektilbevegelse.

Ballen starter fra en tilstand i ro i punktet A der banetangenten er vertikal. Den ruller nedover banen uten å skli.

Vinkelen θ på figuren ovenfor er gitt ved:

$$\sin \theta = \frac{3}{5} \quad \text{og} \quad \cos \theta = \frac{4}{5} .$$

- (a) Vis at ballens samlede kinetiske energi, K , under rullebevegelsen, kan uttrykkes ved:

$$K = \frac{5}{6} m v_{\text{CM}}^2 .$$

v_{CM} er massesenterfarten til ballen.

- (b) Benytt energibetraktning til å vise at ballens massesenterfart i punktet B, $v_{\text{CM,B}}$, er gitt som:

$$v_{\text{CM,B}} = \frac{2}{5} \sqrt{6g(R_0 - r_0)} .$$

g er tyngdens akselerasjon.

- (c) Tegn frilegemediagram for ballen i punktet B i banen. Bestem et uttrykk for normalkraften som virker fra banen på ballen i dette punktet.

I det videre skal også tallverdier beregnes. Følgende størrelser er oppgitt:

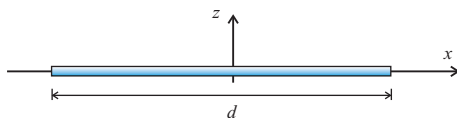
Ballens radius :	r_0	=	3.20 cm
Banens radius :	R_0	=	45.7 cm
Ballens masse :	m	=	57.0 g
Tyngdens akselerasjon :	g	=	9.80 m/s ²

I det ballen forlater banen, vil bevegelsen til dens massesenter være bestemt av tyngdekraften (en ser bort i fra luftmotstanden). Ballen treffer bakken i punktet C.

- (d) Bestem verdien av posisjonskoordinaten, x_C , til punktet C der ballen treffer bakken. Origo i xy -koordinatsystemet er lagt til bunnen av banen, som vist i figur 3.
- (e) Hva er ballens massesenterfart, $v_{\text{CM,C}}$, og størrelsen på dens rotasjons-hastighet, ω_C , idet den treffer bakken?

OPPGAVE 4.

En uniform tynn stang vist i figur 4, har lengden d og massen M .

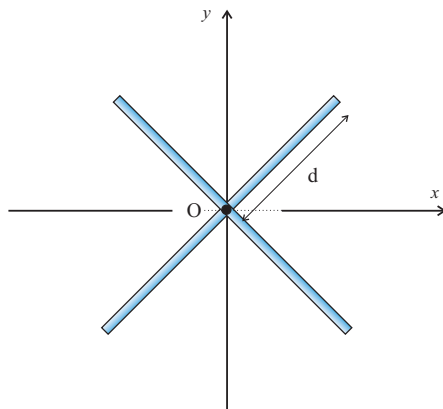


Figur 4: Tynn stang med lengde d .

- (a) Vis ved integrasjon at stangens treghetsmoment, I_{CM} , om z -aksen gjennom dens massesenter er gitt ved uttrykket:

$$I_{\text{CM}} = \frac{1}{12} M d^2 .$$

Fire slike stenger settes sammen til et 'kryss' som vist i figur 5. 'Krysset' ligger i horisontalplanet. En vertikal rotasjonsakse (langs z -aksen) går gjennom dets massesenter. 'Krysset' kan rotere friksjonsfritt om aksen. For den gitte geometrien uttrykkes tyngdens akselerasjon ved $\vec{g} = -g \hat{k}$.



Figur 5: 'Kryss' av fire identiske stenger. 'Kryssets' massesenter faller sammen med origo i koordinatsystemet: O .

- (b) Bestem et uttrykk for 'kryssets' treghetsmoment, I , om rotasjonsaksen.

Aktuelle tallverdier er:

Lengden til hver stang:	d	$=$	0.500	m
Massen til hver stang:	M	$=$	0.300	kg
Tyngdens akselerasjon:	g	$=$	9.80	m/s^2

‘Krysset’ roterer med klokken i horisontalplanet om rotasjonsaksen. Se figur 6. Vinkelhastigheten er innledningsvis:

$$\vec{\omega}_i = -(2.00 \text{ rad/s}) \hat{k} .$$

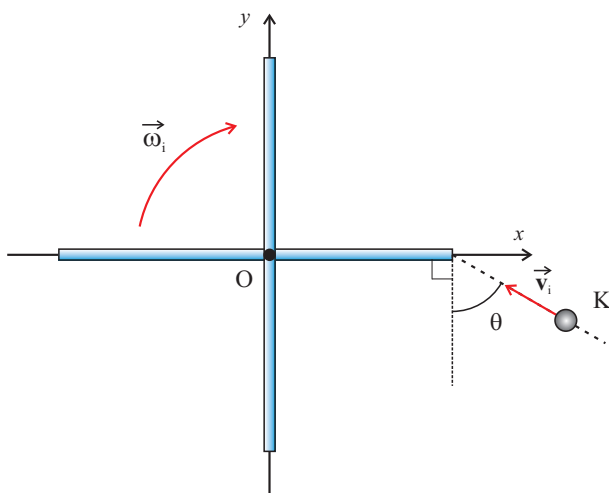
En kule, K, av modellérleire med masse $m_K = \frac{1}{3} M$, beveger seg langs en rett linje i horisontalplanet med hastighetsvektoren:

$$\vec{v}_i = v_i (-\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) .$$

Vinkelen θ har verdien $\theta = 60.0^\circ$.

Farten $v_i = 12.0 \text{ m/s}$.

Kulen treffer og fester seg til enden av en av stengene som vist i figur 6.



Figur 6: System av ‘kryss’ og kule. Begynnelsestilstand.

- (c) Vis at kulens spinn, $\vec{\mathbf{L}}_K$, om O, umiddelbart før kollisjonen, er gitt ved uttrykket:

$$\vec{\mathbf{L}}_K = \frac{1}{3} M d v_i \cos \theta \hat{k} .$$

- (d) Bestem, uttrykk og tallverdi, for systemets samlede spinn, $\vec{\mathbf{L}}_i$, om O umiddelbart før kollisjonen. Med system forstår vi 'kryss' pluss leirkule.

Etter kollisjonen vil systemet rotere med en felles vinkelhastighet:

$$\vec{\boldsymbol{\omega}}_f = \omega_f \hat{k} .$$

- (e) Forklar hvorfor z -komponenten til systemets spinn, L_z , om O er bevart under kollisjonen.
Beregn størrelsen av vinkelhastigheten, ω_f , etter kollisjonen.
Angi rotasjonsretningen etter kollisjonen.

BIT100 Fysikk – formelark

Rotasjon om en fast akse	Éndimensjonal bevegelse
Vinkelhastighet $\omega = \frac{d\theta}{dt}$	Hastighet $v = \frac{dx}{dt}$
Vinkelakselerasjon $\alpha = \frac{d\omega}{dt}$	Akselerasjon $a = \frac{dv}{dt}$
Resultantmomentet $\sum_i \tau_i = I \alpha$	Resultantkraften $\sum_i F_i = m a$
$\alpha = \text{konstant} \begin{cases} \omega_f = \omega_i + \alpha t \\ \theta_f = \theta_i + \omega_i t + \frac{1}{2} \alpha t^2 \\ \omega_f^2 = \omega_i^2 + 2 \alpha (\theta_f - \theta_i) \\ \theta_f = \theta_i + \frac{1}{2} (\omega_i + \omega_f) t \end{cases}$	$a = \text{konstant} \begin{cases} v_f = v_i + a t \\ x_f = x_i + v_i t + \frac{1}{2} a t^2 \\ v_f^2 = v_i^2 + 2 a (x_f - x_i) \\ x_f = x_i + \frac{1}{2} (v_i + v_f) t \end{cases}$
Arbeid $W = \int_{\theta_i}^{\theta_f} \tau d\theta$	Arbeid $W = \int_{x_i}^{x_f} F dx$
Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} I \omega^2$	Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} m v^2$
Effekt $\mathcal{P} = \tau \omega$	Effekt $\mathcal{P} = F v$
Spinn $L = I \omega$	Bevegelsesmengde $p = m v$
Spinnsatsen $\sum_i \tau_i = \frac{dL}{dt}$	Newtons 2. lov $\sum_i F_i = \frac{dp}{dt}$

Generelle sammenhenger

Bevegelse med konstant akselerasjon	$\begin{cases} \vec{v}_f = \vec{v}_i + \vec{a} t \\ \vec{r}_f = \vec{r}_i + \vec{v}_i t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2 \end{cases}$
Newtons 2. lov	$\sum_i \vec{F}_i = m \vec{a}$
Arbeid	$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$
Arbeid-kinetisk energi teoremet	$\Delta K = W$
Bevegelsesmengde	$\vec{p} = m \vec{v}$
Newtons 2. lov	$\sum_i \vec{F}_i = \frac{d\vec{p}}{dt}$
Impuls	$\vec{I} = \int \vec{F} dt$
Impuls-bevegelsesmengde teoremet	$\Delta \vec{p} = \vec{I}$
Massesenter	$\vec{r}_{\text{CM}} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$
Treghetsmoment	$I = \int r^2 dm$
Steiners sats (parallellakseteoremet)	$I = I_{\text{CM}} + M D^2$
Kraftmoment	$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$
Spinn	$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$
Spinnsatsen	$\frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_i \vec{\tau}_i$
Sirkelbevegelse	$s = r \theta, v = r \omega, a_c = r \omega^2, a_t = r \alpha$

Matematiske sammenhenger

Vektorrelasjoner

Prikkprodukt	$\vec{\mathbf{A}} \cdot \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \cos \phi$
Absoluttverdi av kryssprodukt	$ \vec{\mathbf{A}} \times \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \sin \phi$

Trigonometri

Definisjoner	$\tan A = \frac{\sin A}{\cos A}$
Identiteter	$\sin^2 A + \cos^2 A = 1$ $\sin 2A = 2 \sin A \cos A$ $\cos 2A = \cos^2 A - \sin^2 A = 2 \cos^2 A - 1 = 1 - 2 \sin^2 A$ $\sin(A \pm B) = \sin A \cos B \pm \cos A \sin B$ $\cos(A \pm B) = \cos A \cos B \mp \sin A \sin B$
Deriverte	$\frac{d \sin A}{dA} = \cos A$ $\frac{d \cos A}{dA} = -\sin A$

2. grads ligning

Ligning	$a t^2 + b t + c = 0$
Løsning	$t = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$

Ligningen for en rett linje

Gitt to punkter på linjen	$y = y_1 + \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1)$
---------------------------	---
