



Universitetet
i Stavanger

DET TEKNISK – NATURVITENSKAPELIGE FAKULTET

Eksamen i fag BIT 100 : FYSIKK

Tid for eksamen : Tirsdag 4. desember 2012.
kl. 0900 - 1400 .

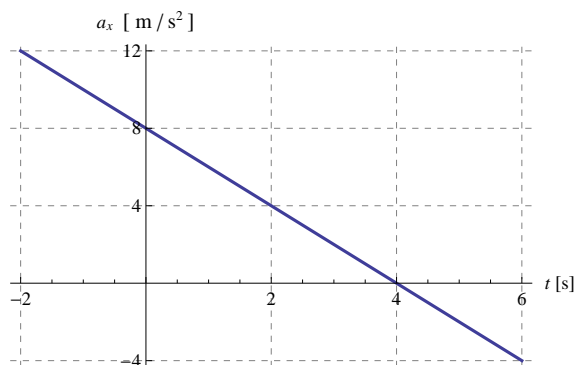
Tillatte hjelpemidler : Bestemt enkel kalkulator.
Vedlagt : BIT100 Fysikk – formelark (s. 7–8).
Tabell over treghetsmomenter
til noen homogene stive legemer (s. 9).

Oppgavesettet består av 6 oppgaver på 6 sider.

LYKKE TIL!

For tyngdens akselerasjon, g , nyttes verdien $g = 9.80 \text{ m/s}^2$.

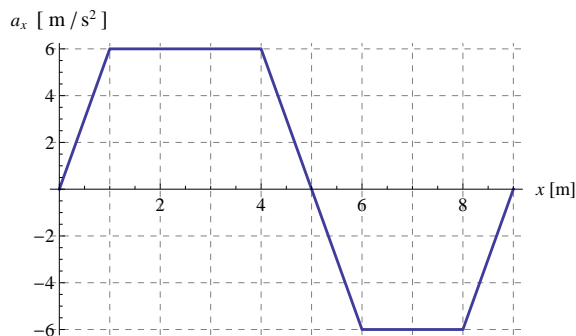
OPPGAVE 1.



Figur 1:

Figur 1 viser akselerasjonen, $a_x(t)$, som funksjon av tiden t , for en partikkel som beveger seg langs en x -akse. Ved tidspunktet $t = -2.00$ s er partikkelens hastighet $v_x = 7.00$ m/s og dens akselerasjon $a_x = 12.0$ m/s².

- (a) Hva er partikkelens hastighet ved tidspunktet $t = 6.00$ s?

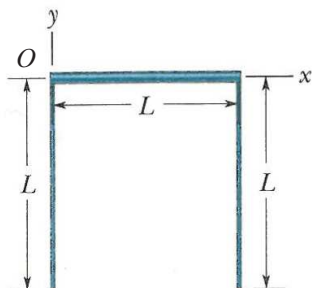


Figur 2:

Figur 2 viser akselerasjonen, $a_x(x)$, som funksjon av posisjonen x , for en partikkel med masse $m = 2.00$ kg, som erfarer en kraft $\vec{\mathbf{F}} = F_x(x)\hat{i}$, som forskyver partikkelen fra $x = 0$ m til $x = 9.00$ m. Partikkelen er i ro i begynnelsespunktet.

- (b) Hva er partikkelens fart i posisjonen $x = 9.00$ m?

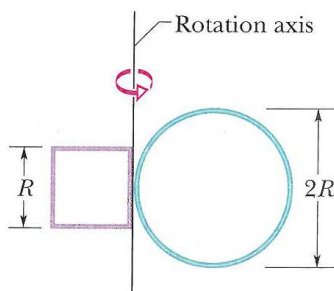
OPPGAVE 2.



Figur 3:

Figur 3 viser tre tynne uniforme stenger som alle har lengden L . Stengene er satt sammen til et system. De to vertikale stengene har begge massen m . Den horisontale stangen har massen $3m$.

- (a) Bestem et uttrykk for systemets massesenterkoordinat y_{CM} .



Figur 4:

Figur 4 viser en stiv struktur bestående av en ring med radius R og masse m , samt et kvadrat bestående av fire tynne stenger som alle har samme lengde, R , og samme masse, m . For kvadratet kan stengenes utstrekning på tvers av lengderetningen neglisjeres.

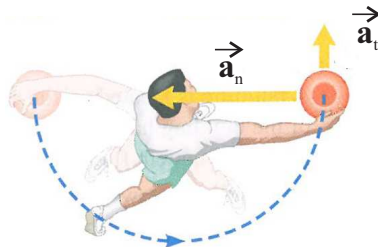
Systemet roterer om den gitte aksens som er orientert som vist i figur 4.

Trehetsmomentet for ringen om en akse som går gjennom dens massesenter og som er parallell med den aktuelle rotasjonsaksen, er:

$$I_{CM}^{(\text{ring})} = \frac{1}{2} m R^2$$

- (b) Bestem et uttrykk for strukturens trehetsmoment om rotasjonsaksen.

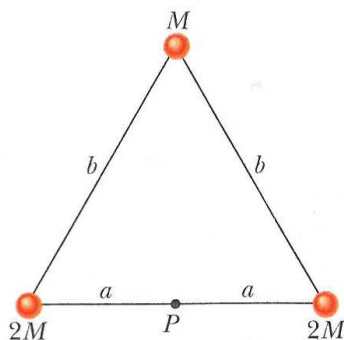
OPPGAVE 3.



Figur 5:

I et diskos-kast akselererer kasteren diskosen gjennom en rotasjonsbevegelse der vinkelhastigheten øker fra 0 rad/s til 15.0 rad/s i det øyeblikket diskosen slippes. Denne rotasjonsbevegelsen skjer over et tidsrom på 0.270 s med konstant vinkelakselerasjon. Diskosen følger en sirkelbue med radius 0.810 m .

- (a) Bestem størrelsen på diskosens akselerasjon i det øyeblikket den slippes.



Figur 6:

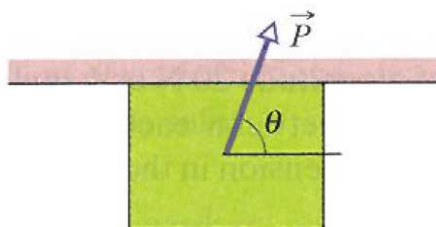
Det stive legemet, som er vist i figur 6, består av tre punkt-partikler som er sammenbundet ved masseløse stenger. Legemet kan rotere om en akse som står vinkelrett på tegneplanet. Aksen går gjennom punktet P .

Aktuelle verdier for de oppgitte symbolene er $M = 0.400 \text{ kg}$, $a = 30.0 \text{ cm}$ og $b = 50.0 \text{ cm}$.

Systemet settes i en rotasjonsbevegelse der vinkelfarten øker fra 0 rad/s til 5.00 rad/s . Vinkelakselerasjonen er konstant.

- (b) Hva blir verdien for arbeidet som er utført på legemet?

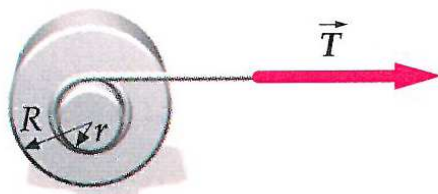
OPPGAVE 4.



Figur 7:

En blokk med massen $m = 5.00$ kg skyves langs en horisontal (tak-)flate av kraften \vec{P} som har størrelsen $|\vec{P}| = P = 95.0$ N. Kraften virker under en vinkel $\theta = 70.0^\circ$, se figur 7. Kinetisk friksjonskoeffisient mellom blokken og flaten er $\mu_k = 0.400$.

- (a) Hva er størrelsen på blokkens akselerasjon?

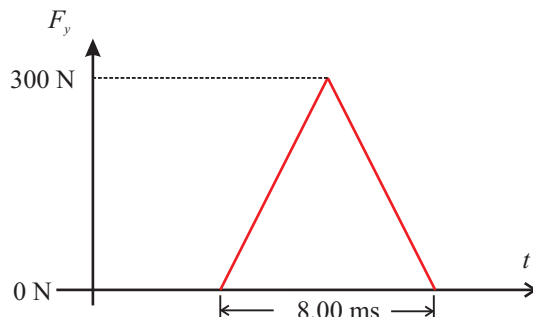


Figur 8:

I figur 8 anvendes en konstant horisontal kraft, \vec{T} , på en uniform, kompakt sylinder gjennom en tråd som er viklet rundt en masseløs skive, som er festet til sylinderen. Skive og sylinder har felles rotasjonsakse. Kraftens størrelse er $T = 12.0$ N, sylinderens masse er $M = 10.0$ kg og dens radius er $R = 10.0$ cm. Skivens radius er $r = 6.00$ cm. Statisk friksjonskraft er tilstrekkelig til at sylinderen gjennomfører en ren rullebevegelse på det horisontale underlaget.

- (b) Hva er størrelsen på massesenter-akselerasjonen til sylinderen?

OPPGAVE 5.

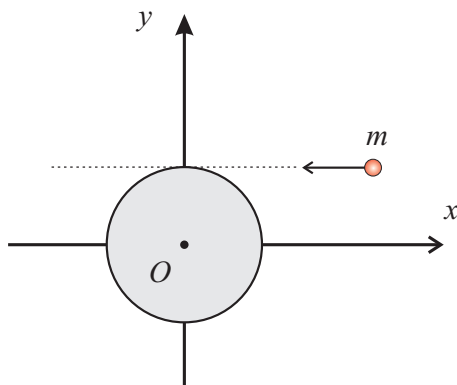


Figur 9:

En gummiball, som har massen 0.100 kg , slippes fra en høyde 2.00 m over et hardt gulv. Ballen spretter opp fra gulvet. Kraften som ballen erfarer fra gulvet, som funksjon av tiden t , er vist i figur 9.

Ballen beveger seg langs en vertikal linje, og effekten av tyngdekraften under støtet med gulvet kan neglisjeres.

- (a) Hvor høyt opp over gulvet spretter ballen ?



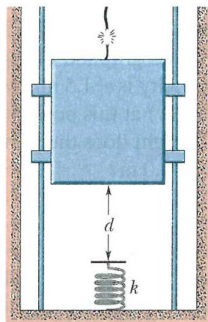
Figur 10:

En ball av leire, som har massen $m = 50.0 \text{ g}$, beveger seg med en fart på 10.0 m/s tangensielt til kanten av en sirkulær skive. Skivens diameter er 30.0 cm og dens masse er $M = 2.00 \text{ kg}$.

Skiven kan rotere friksjonsløst om en akse gjennom O , origo i koordinatsystemet vist i figur 10. Rotasjonsaksen står vinkelrett på tegneplanet. Skiven er innledningsvis i ro. Ballen treffer skivens ytre kant og fester seg der.

- (b) Hva blir skivens vinkelfart etter kollisjonen ?

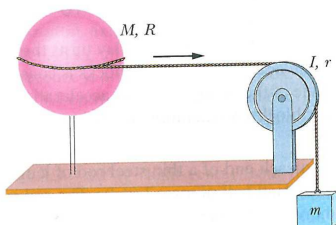
OPPGAVE 6.



Figur 11:

En kabel, som er festet til en heis med massen 1.80×10^3 kg, ryker i det øyeblikket heisen er i ro. Heisens bunn er da i en høyde $d = 3.70$ m over en fjær. Denne har kraftkonstanten $k = 1.50 \times 10^5$ Nm^{-1} . Heisen begynner å ‘falle’. Et bremsesystem, som automatisk aktiveres, medfører at heisen etter kabelbruddet erfarer en konstant friksjonskraft på 4.40 kN, som virker motsatt av heisens bevegelsesretning. Heisen treffer fjæren som trykkes sammen.

- (a) Bestem maksimal sammentrykking av fjæren.



Figur 12:

Et uniformt tynt kuleskall med massen $M = 4.50$ kg og radius $R = 8.50$ cm kan rotere friksjonsløst om en vertikal akse. En masseløs snor er viklet om skallets ekvatorlinje. Tauet er videre strukket over en trinse, som har tregtetsmomentet $I = 3.00 \times 10^{-3}$ kgm^2 og radius $r = 5.00$ cm, og deretter festet til en blokk som har massen $m = 0.600$ kg. Blokken kan bevege seg vertikalt. Trinsen erfarer ikke noen friksjonskraft fra sin rotasjonsakse. Tauet glipper ikke, verken på kuleskallet eller på trinsen, under bevegelsen.

- (b) Hva er blokkens fart etter at den har ‘falt’ 82.0 cm fra en begynnelsesposisjon der den er i ro?

BIT100 Fysikk – formelark

Rotasjon om en fast akse	Éndimensjonal bevegelse
Vinkelhastighet $\omega = \frac{d\theta}{dt}$	Hastighet $v = \frac{dx}{dt}$
Vinkelakselerasjon $\alpha = \frac{d\omega}{dt}$	Akselerasjon $a = \frac{dv}{dt}$
Resultantmoment $I\alpha = \sum_k \tau_k$	Resultantkraft $ma = \sum_k F_k$
$\alpha = \text{konstant} \begin{cases} \omega_f = \omega_i + \alpha t \\ \theta_f = \theta_i + \omega_i t + \frac{1}{2}\alpha t^2 \\ \omega_f^2 = \omega_i^2 + 2\alpha(\theta_f - \theta_i) \\ \theta_f = \theta_i + \frac{1}{2}(\omega_i + \omega_f)t \end{cases}$	$a = \text{konstant} \begin{cases} v_f = v_i + at \\ x_f = x_i + v_i t + \frac{1}{2}at^2 \\ v_f^2 = v_i^2 + 2a(x_f - x_i) \\ x_f = x_i + \frac{1}{2}(v_i + v_f)t \end{cases}$
Arbeid $W = \int_{\theta_i}^{\theta_f} \tau d\theta$	Arbeid $W = \int_{x_i}^{x_f} F dx$
Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} I \omega^2$	Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} m v^2$
Effekt $\mathcal{P} = \tau \omega$	Effekt $\mathcal{P} = F v$
Spinn $L = I \omega$	Bevegelsesmengde $p = m v$
Spinnsatsen $\frac{dL}{dt} = \sum_k \tau_k$	Newtons 2. lov $\frac{dp}{dt} = \sum_k F_k$

Generelle sammenhenger

Bevegelse med konstant akselerasjon	$\begin{cases} \vec{v}_f = \vec{v}_i + \vec{a} t \\ \vec{r}_f = \vec{r}_i + \vec{v}_i t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2 \end{cases}$
Newtons 2. lov	$m \vec{a} = \sum_k \vec{F}_k$
Arbeid	$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$
Arbeid-kinetisk energi teoremet	$\Delta K = W$
Bevegelsesmengde	$\vec{p} = m \vec{v}$
Newtons 2. lov	$\frac{d\vec{p}}{dt} = \sum_k \vec{F}_k$
Impuls	$\vec{I} = \int \vec{F} dt$
Impuls-bevegelsesmengde teoremet	$\Delta \vec{p} = \vec{I}$
Massesenter	$\vec{r}_{\text{CM}} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$
Treghetsmoment	$I = \int r^2 dm$
Steiners sats (parallellakseteoremet)	$I = I_{\text{CM}} + M D^2$
Kraftmoment	$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$
Spinn	$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$
Spinnsatsen	$\frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_k \vec{\tau}_k$
Sirkelbevegelse	$s = r\theta, v = r\omega, a_c = r\omega^2, a_t = r\alpha$

Matematiske sammenhenger

Vektorrelasjoner

Prikkprodukt	$\vec{\mathbf{A}} \cdot \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \cos \phi$
Absoluttverdi av kryssprodukt	$ \vec{\mathbf{A}} \times \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \sin \phi$

Trigonometri

Definisjoner	$\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$
Identiteter	$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$ $\sin 2\alpha = 2 \sin \alpha \cos \alpha$ $\cos 2\alpha = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha = 2 \cos^2 \alpha - 1 = 1 - 2 \sin^2 \alpha$ $\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$ $\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$
Deriverte	$\frac{d \sin \alpha}{d \alpha} = \cos \alpha$ $\frac{d \cos \alpha}{d \alpha} = -\sin \alpha$

2. grads ligning

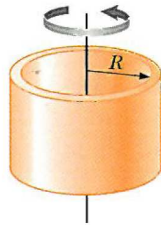
Ligning	$a t^2 + b t + c = 0$
Løsning	$t = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4 a c}}{2 a}$

Ligningen for en rett linje

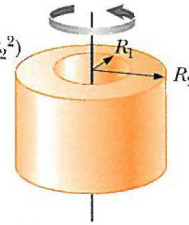
Gitt to punkter på linjen	$y = y_1 + \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1)$
---------------------------	---

TABLE 10.2 Moments of Inertia of Homogeneous Rigid Objects with Different Geometries

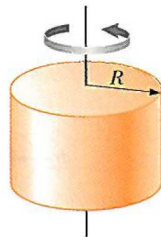
Hoop or thin cylindrical shell
 $I_{\text{CM}} = MR^2$



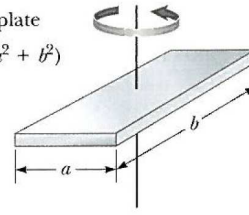
Hollow cylinder
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{2}M(R_1^2 + R_2^2)$



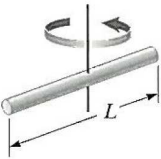
Solid cylinder or disk
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{2}MR^2$



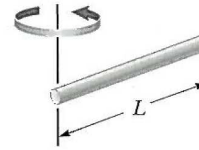
Rectangular plate
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{12}M(a^2 + b^2)$



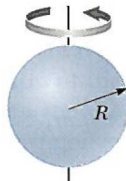
Long, thin rod with rotation axis through center
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{12}ML^2$



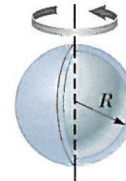
Long, thin rod with rotation axis through end
 $I = \frac{1}{3}ML^2$



Solid sphere
 $I_{\text{CM}} = \frac{2}{5}MR^2$



Thin spherical shell
 $I_{\text{CM}} = \frac{2}{3}MR^2$



Trehetsmoment til homogene stive legemer.

Tabell fra Jewitt & Serway: *Physics for Scientists and Engineers* Volume 1.