

BIT 100 Fysikk

Eksamen 18.02.12 - Løsningsforslag.

OPPGAVE 1.

(a) Bevegelse med stykkevis konstant akselerasjon:

$$a_x = \begin{cases} 2 \text{ m/s}^2 & \text{for } 0 \text{ s} \leq t < 10 \text{ s} \\ 0 \text{ m/s}^2 & \text{for } 10 \text{ s} \leq t < 15 \text{ s} \\ -3 \text{ m/s}^2 & \text{for } 15 \text{ s} \leq t < 20 \text{ s} \end{cases}$$

Det gjelder at partikkelens hastighet etter 20 s, $v_x(20 \text{ s})$, er gitt ved:

$$v_x(20 \text{ s}) = v_x(0 \text{ s}) + \int_{0 \text{ s}}^{20 \text{ s}} a_x(t) dt$$

Integralet svarer til arealet under $a_x(t)$ kurven i det gitte tidsintervallet. Siden partikkelen er i ro ved $t = 0 \text{ s}$, er $v_x(0 \text{ s}) = 0 \text{ m/s}$, og det følger at:

$$v_x(20 \text{ s}) = (2 \text{ m/s}^2) \cdot (10 \text{ s}) + (0 \text{ m/s}^2) \cdot (5 \text{ s}) + (-3 \text{ m/s}^2) \cdot (5 \text{ s}) = 5 \text{ m/s}$$

(b) Sentripetalakselerasjonen, a_c , er relatert til banefarten, v , ved uttrykket:

$$a_c = \frac{v^2}{r} \quad \Leftrightarrow \quad v = \sqrt{a_c r}$$

Der r er radius i sirkelbanen. a_c er størrelsen av komponenten til akselerasjonsvektoren rettet inn mot sirkelens sentrum. Det følger at:

$$a_c = |\vec{\mathbf{a}}| \cos 30.0^\circ = (15.0 \text{ m/s}^2) \cdot (0.866) = 13.0 \text{ m/s}^2$$

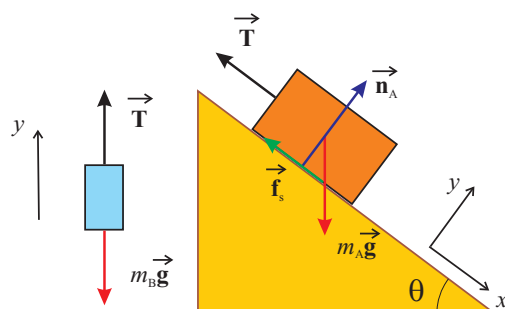
Slik at:

$$v = \sqrt{(13.0 \text{ m/s}^2) \cdot (2.50 \text{ m})} = 5.70 \text{ m/s}$$

OPPGAVE 2.

- (a) Den minste verdien for massen, $m_B = m_{B,min}$, vil være knyttet til at blokk A akkurat er på grensen til å begynne å skli nedover skråplanet. Blokk B er da akkurat på grensen til å heves. Maksimal statisk friksjonskraft er aktiv.

Aktuelt frilegemediagram:



Siden systemet er i ro, vil Newtons 2. lov ta form av ligningene:

- Blokk A:

$$x - \text{retning} : \quad m_A g \sin \theta - T - f_{s,max} = 0$$

$$y - \text{retning} : \quad n_A - m_A g \cos \theta = 0$$

- Blokk B:

$$y - \text{retning} : \quad T - m_B g = 0$$

For den statiske friksjonskraften på blokk A har vi da uttrykket:

$$f_{s,max} = \mu_s n_A = \mu_s m_A g \cos \theta$$

Det følger at:

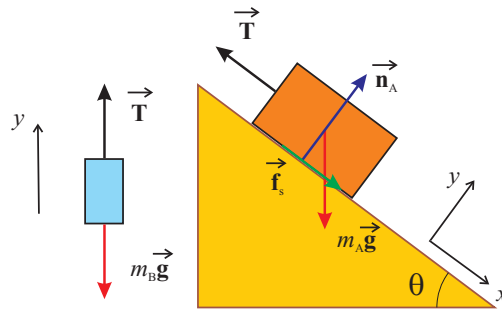
$$\begin{aligned} m_B = m_{B,min} &= \frac{T}{g} = \frac{m_A g \sin \theta - f_{s,max}}{g} \\ &= \frac{m_A g \sin \theta - \mu_s m_A g \cos \theta}{g} \\ &= m_A (\sin \theta - \mu_s \cos \theta) \end{aligned}$$

Med de aktuelle tallverdier:

$$\begin{aligned} m_{B,min} &= (10.0 \text{ kg}) \cdot [\sin 36.9^\circ - (0.400) \cdot \cos 36.9^\circ] \\ &= (10.0 \text{ kg}) \cdot (0.600 - 0.400 \cdot 0.800) \\ &= 2.80 \text{ kg} \end{aligned}$$

Den største verdien for massen, $m_B = m_{B,max}$, vil være knyttet til at blokk A akkurat er på grensen til å begynne å bevege seg oppover skråplanet. Blokk B er da akkurat på grensen til å senkes. Maksimal statisk friksjonskraft er aktiv.

Aktuelt frilegemediagram:



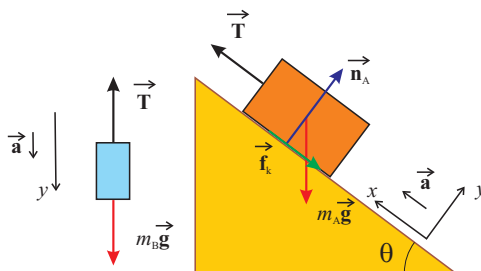
Analysen vil bli eksakt lik den ovenfor, men med fortegnsskifte for friksjonskraften. Det følger at:

$$\begin{aligned}
 m_{B,max} &= m_A (\sin \theta + \mu_s \cos \theta) \\
 &= (10.0 \text{ kg}) \cdot [\sin 36.9^\circ + (0.400) \cdot \cos 36.9^\circ] \\
 &= (10.0 \text{ kg}) \cdot (0.600 + 0.400 \cdot 0.800) \\
 &= 9.20 \text{ kg}
 \end{aligned}$$

Det følger at med m_B i verdi-intervallet $m_B \in (2.80 \text{ kg}, 9.20 \text{ kg})$ vil systemet av de to blokkene forbli i ro.

- (b) Etter analysen under punkt (a), følger det at når $m_B = 10.0$ kg, vil systemet av de to blokkene bevege seg slik at B senkes mens A glir oppover skråplanet. Massene vil ha samme størrelse på sine akselerasjoner, her gitt symbolet a .

Aktuelt frilegemediagram:



Newtons 2. lov utskrevet:

- Blokk A:

$$\begin{aligned} x - \text{retning} : \quad T - m_A g \sin \theta - f_k &= m_A a \\ y - \text{retning} : \quad n_A - m_A g \cos \theta &= 0 \end{aligned}$$

- Blokk B:

$$y - \text{retning} : \quad m_B g - T = m_B a$$

For den kinetiske friksjonskraften på blokk A har vi da uttrykket:

$$f_k = \mu_k n_A = \mu_k m_A g \cos \theta$$

Når vi adderer de to bevegelsesligningene (for blokk A i x -retningen og for blokk B i y -retningen), eliminerer vi snordraget T . Det følger at:

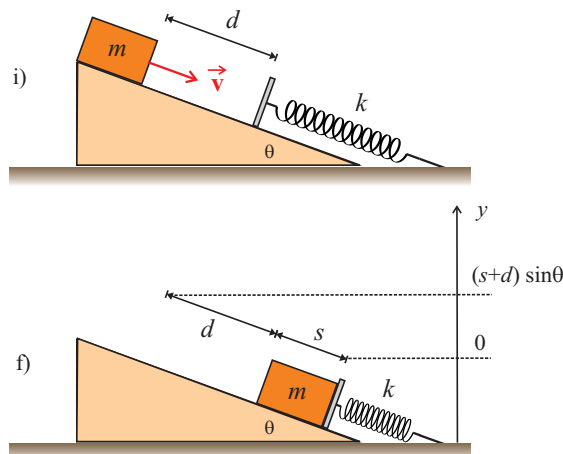
$$\begin{aligned} (m_A + m_B) a &= m_B g - m_A g \sin \theta - \mu_k m_A g \cos \theta \quad \Downarrow \\ a &= g \frac{m_B - m_A (\sin \theta + \mu_k \cos \theta)}{(m_A + m_B)} \end{aligned}$$

Aktuelle tallverdier:

$$\begin{aligned} a &= (9.80 \text{ m/s}^2) \frac{(10.0 \text{ kg}) - (10.0 \text{ kg}) \cdot (0.600 + 0.300 \cdot 0.800)}{(20.0 \text{ kg})} \\ &= (9.80 \text{ m/s}^2) \cdot (0.080) \\ &= 0.784 \text{ m/s}^2 \end{aligned}$$

OPPGAVE 3.

(a) Aktuell figur:



Vi nytter at vi har bevaring av mekanisk energi:

$$\begin{aligned} \Delta K + \Delta U_g + \Delta U_s &= 0 \quad \Downarrow \\ \left(0 - \frac{1}{2} m v^2\right) + [0 - m g (s + d) \sin \theta] + \left(\frac{1}{2} k s^2 - 0\right) &= 0 \quad \Downarrow \\ \frac{1}{2} k s^2 - (m g \sin \theta) s - \left(\frac{1}{2} m v^2 + m g d \sin \theta\right) &= 0 \end{aligned}$$

Vi har følgelig funnet en annengradsligning for fjærens maksimale sammentrykking, som vi har gitt symbolet s . Merk at nullpunktet for massens potensielle energi i tyngdefeltet er lagt til tilstanden med maksimal sammentrykket fjær.

Med de aktuelle talleverdier:

$$\begin{aligned} (250 \text{ N/m}) s^2 - (8.379 \text{ N}) s - (3.217 \text{ Nm}) &= 0 \quad \Downarrow \\ s &= \frac{(8.379 \text{ N}) \pm \sqrt{(8.379 \text{ N})^2 + 4 \cdot (250 \text{ N/m}) \cdot (3.217 \text{ Nm})}}{(500 \text{ N/m})} \end{aligned}$$

Her er det $+$ tegnet som gir den fysisk akseptable løsning:

$$s = 0.131 \text{ m} = 13.1 \text{ cm}$$

(b) Vi nytter igjen bevaring av mekanisk energi:

$$\begin{aligned}\Delta K + \Delta U_g &= 0 \quad \Downarrow \\ K_s + K_L + (-M g \Delta h - 0) &= 0\end{aligned}$$

K_s representerer sylindrens kinetiske energi, mens K_L svarer til loddets kinetiske energi. Vi har lagt nullpunktet for loddets potensielle energi i tyngdefeltet til dets "startpunkt". Δh gir loddets posisjonsendring (loddet senkes). Sylindrens kinetiske energi svarer til dens rotasjonsenergi:

$$K_s = \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} m R^2 \right) \frac{v^2}{R^2} = \frac{1}{4} m v^2$$

siden et punkt på sylindrens overflate vil ha en tangensiell fart, v , svarende til loddets fart.

Kinetisk energi assosiert med loddets translatoriske bevegelse, er gitt ved uttrykket:

$$K_L = \frac{1}{2} M v^2 = \frac{2 M}{m} \left(\frac{1}{4} m v^2 \right) = \frac{2 M}{m} K_s$$

Det følger at:

$$\begin{aligned}M g \Delta h &= \left(1 + \frac{2 M}{m} \right) K_s \quad \Downarrow \\ \Delta h &= \frac{\left(1 + \frac{2 M}{m} \right) K_s}{M g}\end{aligned}$$

Med de aktuelle tallverdier:

$$\Delta h = \frac{\left[1 + \frac{2 \cdot (12.0 \text{ kg})}{(10.0 \text{ kg})} \right] \cdot (480 \text{ J})}{(12.0 \text{ kg}) \cdot (9.80 \text{ m/s}^2)} = 13.9 \text{ m}$$

OPPGAVE 4.

(a) Her nytter vi bevaring av bevegelsesmengde:

$$m_A \vec{v}_A + m_B \vec{v}_B = (m_A + m_B) \vec{v}$$

Der \vec{v} er objektene felles hastighet etter kollisjonen. Det følger at:

$$\begin{aligned} \vec{v} &= \frac{m_A}{m_A + m_B} \vec{v}_A + \frac{m_B}{m_A + m_B} \vec{v}_B \quad \Downarrow \\ &= \frac{3}{5} \vec{v}_A + \frac{2}{5} \vec{v}_B \quad \Downarrow \\ &= (3.00 \text{ m/s}) \hat{i} - (1.20 \text{ m/s}) \hat{j} \end{aligned}$$

(b) I dette løsningsforslaget betraktes de to massene M og m som punktmasser.

For systemet med massene M og m vil treghetsmomentet, I , om den gitte rotasjonsaksen være:

$$I = I(x) = M x^2 + m (L - x)^2$$

Den minste verdi for I må svare til at den deriverte av I med hensyn på x er null (og med positiv andre-derivert):

$$\begin{aligned} \frac{dI}{dx} &= 2 M x + 2 m (L - x) (-1) \quad \Downarrow \\ &= 2 [(M + m) x - m L] \end{aligned}$$

Det følger at:

$$\frac{dI}{dx} = 0 \quad \text{for} \quad x = \frac{m}{M + m} L$$

slik at:

$$\begin{aligned} I_{\min} &= M \left(\frac{m}{M + m} L \right)^2 + m \left(L - \frac{m}{M + m} L \right)^2 \quad \Downarrow \\ &= M \left(\frac{m}{M + m} L \right)^2 + m \left(\frac{M}{M + m} L \right)^2 \quad \Downarrow \\ &= \frac{m M}{M + m} L^2 \end{aligned}$$

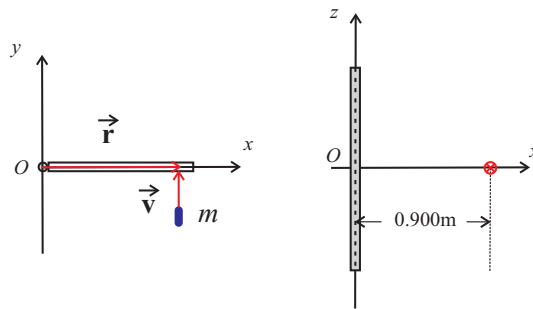
Legger vi origo i vårt koordinatsystem til massen M , har vi at massesenterposisjonen, x_{CM} , for systemet med de to massene er:

$$\begin{aligned}(m + M) x_{\text{CM}} &= M \cdot 0 + m L \quad \Downarrow \\ x_{\text{CM}} &= \frac{m}{m + M} L\end{aligned}$$

Det følger, som påstått i oppgaveteksten, at den minste verdien for systemets treghetsmoment, I_{min} , oppnås når rotasjonsaksen går gjennom massesenteret.

OPPGAVE 5.

(a) Nyttre følgende koordinatsystem:



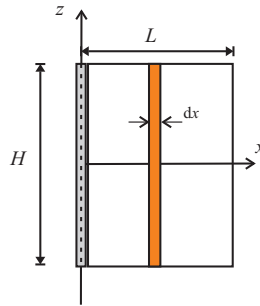
Kulens spinn, \vec{I} , relativt til O blir:

$$\begin{aligned}\vec{I} &= m (\vec{r} \times \vec{v}) \quad \Downarrow \\ &= (5.00 \times 10^{-3} \text{ kg}) \cdot [(0.900 \text{ m}) \hat{i} \times (1.00 \times 10^3 \text{ m/s}) \hat{j}] \quad \Downarrow \\ &= (4.50 \text{ kgm}^2\text{s}^{-1}) \hat{k}\end{aligned}$$

Kulens spinn umiddelbart før kollisjonen med døren er rettet langs dørens rotasjonsakse (gjennom hengslene).

(b) Dørens treghetsmoment:

$$I = \int x^2 dm \quad \text{med} \quad dm = \frac{M}{LH} (H dx) = \frac{M}{L} dx$$



slik at:

$$I = \frac{M}{L} \int_0^L x^2 dx = \frac{1}{3} M L^2$$

Med de aktuelle tallverdier:

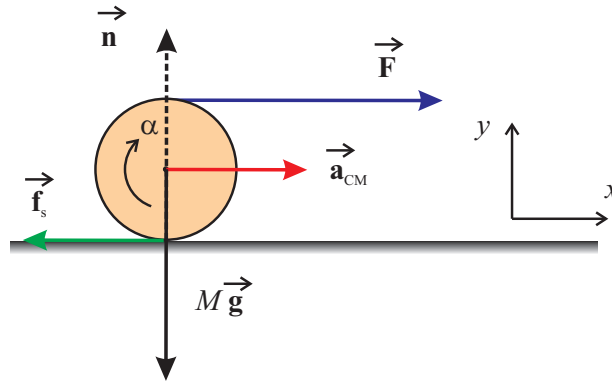
$$I = \frac{1}{3} \cdot (18.0 \text{ kg}) (1.00 \text{ m})^2 = 6.00 \text{ kgm}^2$$

Vi har bevaring av systemets spinnkomponent langs z -aksen. Siden vi ser bort fra kulens masse (og posisjon) i døren, vil systemets spinnkomponent etter kollisjonen være gitt ved $L_z = I \omega$. Vi har da at dørens rotasjonshastighet, ω , blir:

$$\begin{aligned} I \omega &= l_z \downarrow \\ \omega &= \frac{l_z}{I} = \frac{4.50 \text{ kgm}^2 \text{s}^{-1}}{6.00 \text{ kgm}^2} = 0.750 \text{ s}^{-1} \end{aligned}$$

OPPGAVE 6.

(a) Frilegemediagram:



Det er *antatt* at den statiske friksjonskraften virker i motsatt retning av trekk-kraften \vec{F} .

Newtons 2. lov for massesenterbevegelsen:

$$F - f_s = M a_{CM} \quad (1)$$

Momentsatsen om sylinderens massesenter:

$$(F + f_s) R = I_{CM} \alpha$$

For en uniform, kompakt sylinder er I_{CM} gitt ved:

$$I_{CM} = \frac{1}{2} M R^2$$

Ved en ren rullebevegelse er:

$$\alpha = \frac{a_{\text{CM}}}{R}$$

Slik at momentsatsen kan uttrykkes ved:

$$F + f_s = \frac{1}{2} M R^2 \frac{a_{\text{CM}}}{R^2} = \frac{1}{2} M a_{\text{CM}} \quad (2)$$

Dersom vi adderer sammen ligningene (1) og (2), eliminerer vi friksjonskraften:

$$2 F = \frac{3}{2} M a_{\text{CM}} \quad \Leftrightarrow \quad a_{\text{CM}} = \frac{4}{3} \frac{F}{M}$$

Alternativt kan en nytte momentsatsen om snellens kontaktpunkt med underlaget. Friksjonskraften har da ingen arm og bidrar følgelig ikke til netto kraftmoment. Sylindersens treghetsmoment om kontaktpunktet er da (Steiners sats):

$$\frac{1}{2} M R^2 + M R^2 = \frac{3}{2} M R^2$$

Momentsatsen gir oss da aktuell vinkelakselerasjon α :

$$\begin{aligned} \left(\frac{3}{2} M R^2 \right) \alpha &= \tau = F (2 R) \quad \Downarrow \\ \alpha &= \frac{4}{3} \frac{F}{M} \frac{1}{R} \end{aligned}$$

Massesenterakselerasjonen, a_{CM} , blir da:

$$a_{\text{CM}} = \alpha R = \frac{4}{3} \frac{F}{M}$$

(b) Det følger fra ligning (1) at:

$$\begin{aligned} f_s &= F - M a_{\text{CM}} \Downarrow \\ &= F - \frac{4}{3} F = -\frac{1}{3} F \end{aligned}$$

Friksjonskraftens størrelse er $\frac{1}{3} F$ og den er rettet langs $\vec{\mathbf{F}}$, dvs. motsatt av vår antakelse. (Som indikeres ved fortegnet i uttrykket for f_s ovenfor.)

(c) Massesenterbevegelsen til snellen svarer til rettlinjert bevegelse med konstant akselerasjon. Vi kan da nytte bevegelsesligning (3) fra formelarket:

$$v^2 = v_{\text{CM}}^2 = 2 a_{\text{CM}} \Delta x = 2 a_{\text{CM}} d \quad \Leftrightarrow \quad v_{\text{CM}} = \sqrt{2 a_{\text{CM}} d}$$

eller:

$$v_{\text{CM}} = \sqrt{\frac{8}{3} \frac{F d}{M}}$$

Her kunne en også nyttet arbeid kinetisk energi teoremet for massesenterbevegelsen (translasjonsbevegelsen). Samlet ytre kraft er $F + (1/3) F$, snordraget + friksjonskraft. Det følger at:

$$\Delta K = \frac{1}{2} M v_{\text{CM}}^2 = \frac{4}{3} F d$$

som igjen gir:

$$v_{\text{CM}} = \sqrt{\frac{8}{3} \frac{F d}{M}}$$