



Universitetet
i Stavanger

DET TEKNISK – NATURVITENSKAPELIGE FAKULTET

Eksamen i fag BIT 100 : FYSIKK

Tid for eksamen : Lørdag 18. februar 2012.
kl. 0900 - 1400 .

Tillatte hjelpemidler : Bestemt enkel kalkulator.
Vedlagt : BIT100 Fysikk – formelark (s. 7–8).
Tabell over treghetsmomenter
til noen homogene stive legemer (s. 9).

Oppgavesettet består av 6 oppgaver på 6 sider.

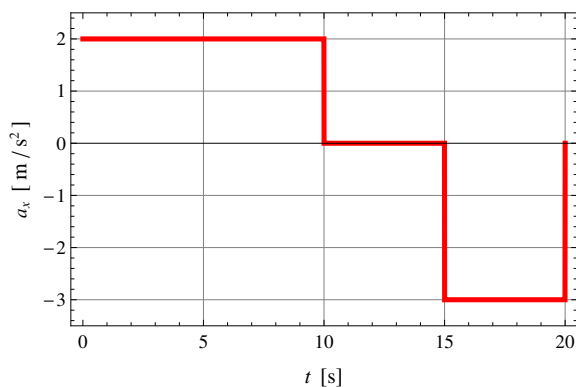
LYKKE TIL!

For tyngdens akselerasjon, g , nyttes verdien $g = 9.80 \text{ m/s}^2$.

OPPGAVE 1.

En partikkel starter sin bevegelse langs en rett linje fra en tilstand i ro ved tidspunktet $t = 0$ s.

Partikkelen erfarer en akselerasjon, $a_x(t)$, som vist i figur 1.

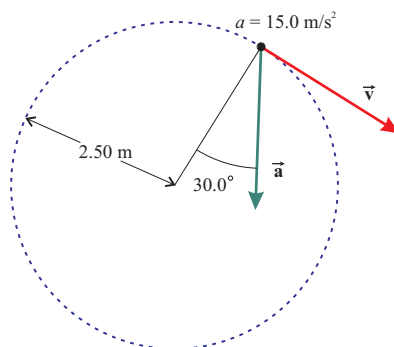


Figur 1:

- (a) Bestem partikkelens hastighet ved tidspunktet $t = 20$ s.

En punktpartikkel beveger seg på en sirkelbane med radius 2.50 m, som vist i figur 2.

I det tidspunktet partikkelen er i den gitte posisjonen, er størrelsen på dens akselerasjon $|\vec{a}| = 15.0 \text{ m/s}^2$. Akselerasjonsvektoren danner da en vinkel på 30.0° med retningen fra partikkelen til sirkelens sentrum.

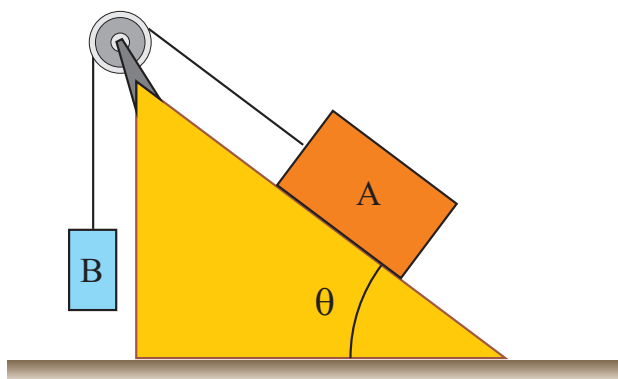


Figur 2:

- (b) Bestem partikkelens banefart i det gitte tidspunktet.

OPPGAVE 2.

En blokk, A, med masse $m_A = 10.0$ kg holdes i ro på et skråplan som danner vinkelen $\theta = 36.9^\circ$ med horisontalen. Blokk A er forbundet med en annen blokk, B, som har massen m_B , ved en masseløs snor. Snoren er lagt over en ideell trinse som vist i figur 3. Blokken B henger fritt.



Figur 3:

Den statiske friksjonskoeffisienten, μ_s , mellom blokk A og underlaget er $\mu_s = 0.400$.

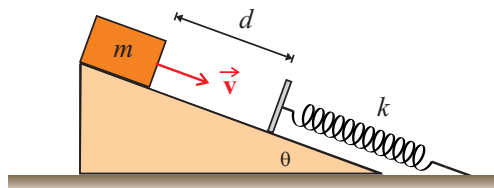
- (a) Bestem det verdiområdet for massen m_B som medfører at systemet forblir i ro når det frigjøres.

Dersom massen til blokk B er $m_B = 10.0$ kg, vil de to blokkene erfare en bevegelse med konstant akselerasjon. Kinetisk friksjonskoeffisient, μ_k , mellom blokk A og underlaget er $\mu_k = 0.300$.

- (b) Bestem aktuell verdi for systemets akselerasjon og angi dets bevegelsesretning.

OPPGAVE 3.

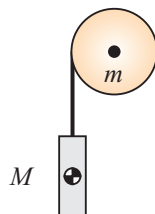
Et skråstilt friksjonsløst plan danner vinkelen $\theta = 20.0^\circ$ med horisontalen. En fjær med kraftkonstant $k = 500 \text{ N/m}$ er festet slik at fjærens akse er parallell med planet. Se figur 4. En blokk med masse $m = 2.50 \text{ kg}$ er plassert på planet i en avstand $d = 0.300 \text{ m}$ fra fjæren. Fra denne posisjonen settes blokken i bevegelse nedover planet med en begynnelsesfart $v = 0.750 \text{ m/s}$.



Figur 4:

- (a) Hvor mye er fjæren blitt sammentrykket når blokken momentant kommer til ro?

Loddet i figur 5 henger i en snor som er viklet om en kompakt sylinder med uniform massefordeling. Snoren glipper ikke på sylinderflaten når systemet er i bevegelse.



Figur 5:

Loddet har massen $M = 12.0 \text{ kg}$. Sylinderen har massen $m = 10.0 \text{ kg}$. Sylinderen har en diameter som er 30.0 cm . Sylinderen kan rotere friksjonsløst om en horisontal akse gjennom dens senter. Systemet, som opprinnelig er i ro, frigjøres og loddet begynner å falle.

- (b) Hvor langt har loddet beveget seg nedover når sylinderens kinetiske energi antar verdien 480 J ?

OPPGAVE 4.

Et objekt med masse $m_A = 3.00$ kg beveger seg med en hastighet

$$\vec{v}_A = (5.00 \text{ m/s}) \hat{i}.$$

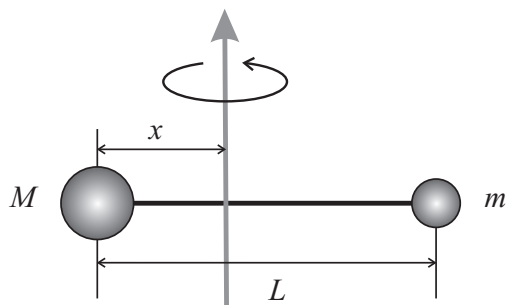
Et annet objekt med masse $m_B = 2.00$ kg beveger seg med en hastighet

$$\vec{v}_B = -(3.00 \text{ m/s}) \hat{j}.$$

De to objektene kolliderer og hefter seg til hverandre slik at de etter kollisjonen beveger seg som ett objekt.

- (a) Bestem hastighetsvektoren til det sammensatte objektet *etter* kollisjonen.

To kuler med massene M og m er forbundet med en masseløs stang som vist i figur 6.



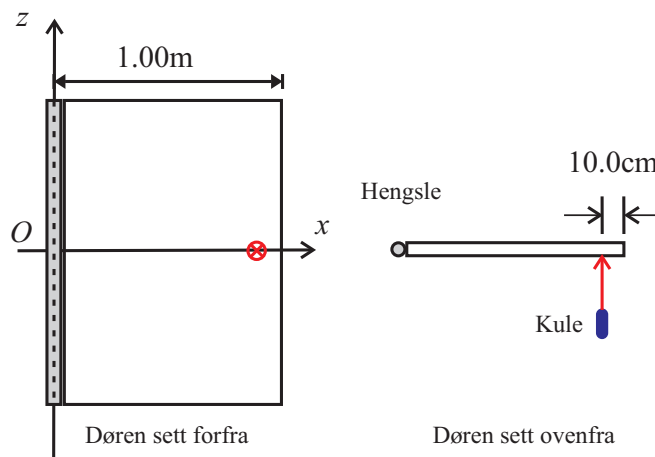
Figur 6:

Systemet kan rotere om en akse som står vinkelrett på stangen.

- (b) Vis at systemets treghetsmoment har sin minste verdi, I_{\min} , når rotasjonsaksen går gjennom dets massesenter: $x = x_{\text{CM}}$.
Bestem aktuelt uttrykk for I_{\min} .

OPPGAVE 5.

En kule med massen $m = 5.00 \times 10^{-3} \text{ kg}$ beveger seg horisontalt med en fart $v = 1.00 \times 10^3 \text{ m/s}$. Kule treffer en dør 10.0 cm fra den sidekanten som er lengst bort fra hengslene. Kule setter seg fast i døren.



Figur 7:

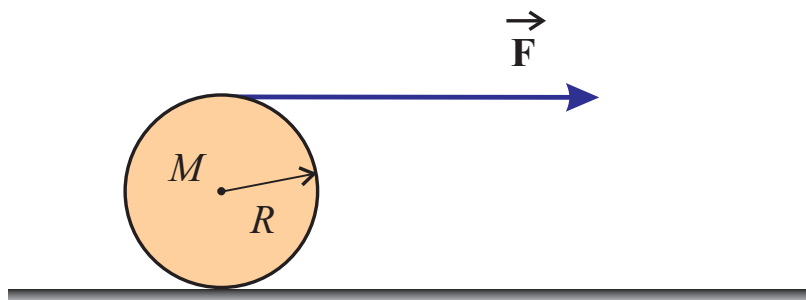
Dørens bredde er $L = 1.00 \text{ m}$ og dens masse er $M = 18.0 \text{ kg}$. Døren svinger fritt om hengslene (z -aksen) uten energitap på grunn av friksjon.

- Bestem størrelse og retning til kulens spinn om punktet O (origo i koordinatsystemet) umiddelbart *før* kule treffer døren. Dette svarer til kulens spinn relativt til dørens rotasjonsakse.
- Vis at dørens treghetsmoment om dens rotasjonsakse har verdien 6.00 kgm^2 , og bestem dørens vinkelhastighet umiddelbart *etter* at den er truffet av kule. En kan i dette punktet se bort i fra kulens masse.

OPPGAVE 6.

En snelle med tråd har massen M og radius R . Snellen kan betraktes som en uniform kompakt sylinder.

Tråden trekkes ut under anvendelse av en konstant kraft av størrelse $F = |\vec{\mathbf{F}}|$.



Figur 8:

Snellen glipper (sklir) ikke på underlaget under sin bevegelse, som dermed kan klassifiseres som *ren* rulling.

- (a) Vis at størrelsen på snellens massesenterakselerasjon, a_{CM} , kan uttrykkes ved:

$$a_{\text{CM}} = \frac{4}{3} \frac{F}{M}$$

- (b) Bestem et uttrykk for størrelsen på friksjonskraften som virker på snellen. Angi også friksjonskraftens retning.
- (c) Dersom snellen starter fra en tilstand i ro, bestem et uttrykk for massesenterfarten etter at den har forskjøvet seg en lengde d .

BIT100 Fysikk – formelark

Rotasjon om en fast akse	Éndimensjonal bevegelse
Vinkelhastighet $\omega = \frac{d\theta}{dt}$	Hastighet $v = \frac{dx}{dt}$
Vinkelakselerasjon $\alpha = \frac{d\omega}{dt}$	Akselerasjon $a = \frac{dv}{dt}$
Resultantmoment $I\alpha = \sum_k \tau_k$	Resultantkraft $ma = \sum_k F_k$
$\alpha = \text{konstant} \begin{cases} \omega_f = \omega_i + \alpha t \\ \theta_f = \theta_i + \omega_i t + \frac{1}{2}\alpha t^2 \\ \omega_f^2 = \omega_i^2 + 2\alpha(\theta_f - \theta_i) \\ \theta_f = \theta_i + \frac{1}{2}(\omega_i + \omega_f)t \end{cases}$	$a = \text{konstant} \begin{cases} v_f = v_i + at \\ x_f = x_i + v_i t + \frac{1}{2}at^2 \\ v_f^2 = v_i^2 + 2a(x_f - x_i) \\ x_f = x_i + \frac{1}{2}(v_i + v_f)t \end{cases}$
Arbeid $W = \int_{\theta_i}^{\theta_f} \tau d\theta$	Arbeid $W = \int_{x_i}^{x_f} F dx$
Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} I \omega^2$	Kinetisk energi $K = \frac{1}{2} m v^2$
Effekt $\mathcal{P} = \tau \omega$	Effekt $\mathcal{P} = F v$
Spinn $L = I \omega$	Bevegelsesmengde $p = m v$
Spinnsatsen $\frac{dL}{dt} = \sum_k \tau_k$	Newtons 2. lov $\frac{dp}{dt} = \sum_k F_k$

Generelle sammenhenger

Bevegelse med konstant akselerasjon	$\begin{cases} \vec{v}_f = \vec{v}_i + \vec{a} t \\ \vec{r}_f = \vec{r}_i + \vec{v}_i t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2 \end{cases}$
Newtons 2. lov	$m \vec{a} = \sum_k \vec{F}_k$
Arbeid	$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$
Arbeid-kinetisk energi teoremet	$\Delta K = W$
Bevegelsesmengde	$\vec{p} = m \vec{v}$
Newtons 2. lov	$\frac{d\vec{p}}{dt} = \sum_k \vec{F}_k$
Impuls	$\vec{I} = \int \vec{F} dt$
Impuls-bevegelsesmengde teoremet	$\Delta \vec{p} = \vec{I}$
Massesenter	$\vec{r}_{\text{CM}} = \frac{1}{M} \int \vec{r} dm$
Treghetsmoment	$I = \int r^2 dm$
Steiners sats (parallellakseteoremet)	$I = I_{\text{CM}} + M D^2$
Kraftmoment	$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$
Spinn	$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$
Spinnsatsen	$\frac{d\vec{L}}{dt} = \sum_k \vec{\tau}_k$
Sirkelbevegelse	$s = r\theta, v = r\omega, a_c = r\omega^2, a_t = r\alpha$

Matematiske sammenhenger

Vektorrelasjoner

Prikkprodukt	$\vec{\mathbf{A}} \cdot \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \cos \phi$
Absoluttverdi av kryssprodukt	$ \vec{\mathbf{A}} \times \vec{\mathbf{B}} = \vec{\mathbf{A}} \vec{\mathbf{B}} \sin \phi$

Trigonometri

Definisjoner	$\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$
Identiteter	$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$ $\sin 2\alpha = 2 \sin \alpha \cos \alpha$ $\cos 2\alpha = \cos^2 \alpha - \sin^2 \alpha = 2 \cos^2 \alpha - 1 = 1 - 2 \sin^2 \alpha$ $\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$ $\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$
Deriverte	$\frac{d \sin \alpha}{d \alpha} = \cos \alpha$ $\frac{d \cos \alpha}{d \alpha} = -\sin \alpha$

2. grads ligning

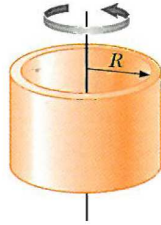
Ligning	$a t^2 + b t + c = 0$
Løsning	$t = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4 a c}}{2 a}$

Ligningen for en rett linje

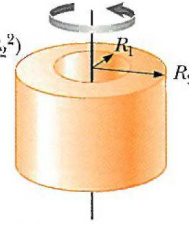
Gitt to punkter på linjen	$y = y_1 + \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} (x - x_1)$
---------------------------	---

TABLE 10.2 Moments of Inertia of Homogeneous Rigid Objects with Different Geometries

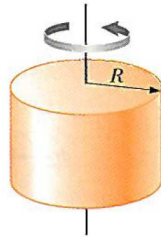
Hoop or thin cylindrical shell
 $I_{\text{CM}} = MR^2$



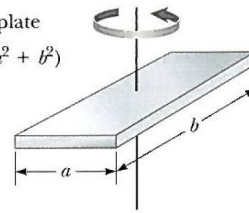
Hollow cylinder
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{2}M(R_1^2 + R_2^2)$



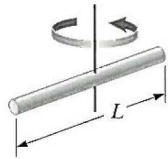
Solid cylinder or disk
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{2}MR^2$



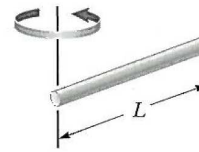
Rectangular plate
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{12}M(a^2 + b^2)$



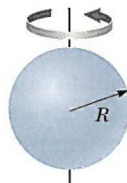
Long, thin rod with rotation axis through center
 $I_{\text{CM}} = \frac{1}{12}ML^2$



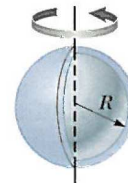
Long, thin rod with rotation axis through end
 $I = \frac{1}{3}ML^2$



Solid sphere
 $I_{\text{CM}} = \frac{2}{5}MR^2$



Thin spherical shell
 $I_{\text{CM}} = \frac{2}{3}MR^2$



Trehetsmoment til homogene stive legemer.

Tabell fra Jewitt & Serway: *Physics for Scientists and Engineers* Volume 1.